

## ROBOTIQUE GRAUPNER – RB1000

### Pour le début!

Réf.N° 5202 : Robot 1000 (Kit de montage)

Le kit de montage contient tous les composants et les pièces nécessaires pour la construction du robot. Aucune connaissances particulières en informatique concernant la manipulation et la programmation ne sont nécessaires. La grande mobilité par 19 articulations effectue 12 mouvements de jambes, 8 de bras ainsi que 1 de cou. Le modèle impressionne par une exécution attirante et robuste de toutes les pièces. Plus de 20 déroulements de mouvements sont déjà pré-installés. Au moyen de ces fonctions pré-données, des mouvements de base comme marcher, tourner, ainsi que des fonctions spéciales comme faire des signes avec les mains et différentes poses pourront être directement exécutées sans avoir à faire une propre programmation. La commande du robot est également possible par un émetteur en option (Emetteur à manches GRAUPNER/JR avec au moins 6 fonctions, dans la bande des 41 MHz), avec un récepteur et les accessoires correspondants.

### Accessoires

- Composants en aluminium anodisés en bleu.
- Puissant CPU H8 20 MHz
- 19 servos digitaux DSR3801, conçus pour l'utilisation dans le domaine des robots
- Deux autres servos en option possible pour les bras.
- Palpeur de position deux axes intégré sur le CPU.
- Cordon d'interface RS232

### Caractéristiques techniques

Dimensions, env. 300 x 230 x 95 mm

Poids, env. 1,5 kg incluant le pack d'accus fourni

Articulations 19 servos

### Contenu du kit de montage

- Kit de montage du robot
- 19 servos digitaux RBS581
- CPU-Board
- Tous les composants en aluminium et en plastique
- Toutes les petites pièces nécessaires
- Chargeur
- Pack d'accus NiMH 6,0 V (2000 mAh)
- Cordon d'interface RS232 entre PC et robot
- Logiciel RobovieMaker

### Accessoires en option

Réf. N°	Désignation
5202.15	Gyroscope PIEZO NEJ 150
5210	Récepteur RB14 SCAN 41 MHz pour commande au moyen d'un émetteur à manches GRAUPNER/JR avec au moins 6 fonctions dans la bande des 41 MHz.
5213	Servos RBS581 pour complément des bras.

### Accessoire/Pièce détachée

Réf. N°	Désignation
5202.20	Pack d'accus NiMH 6,0 V (2000 mAh)

### Logiciel

– RobovieMaker –

Avec l'utilisation de ce logiciel contenu dans le kit de montage vous programmerez d'une façon simple les différents déroulements de mouvements de votre robot et vous fixerez comment il devra réagir aux feedbacks du palpeur. La communication entre le PC et le robot se fait au moyen du cordon d'interface RS232.

### Systeme nécessaire

Système d'exploitation	Windows XP
Processeur	à partir de Intel Pentium 4 d'au moins 1 GHZ
Mémoire de travail	au moins 128 MB
Interface	1 Cordon RS232

### Caractéristiques

- Commande du robot au moyen d'un émetteur à manches GRAUPNER/JR avec au moins 6 fonctions dans la bande des 41 MHz.
- 4 voies digitales libres entrée/sortie, par ex. pour les palpeurs
- 2 voies libres pour gyroscope de contrôle d'équilibrage de poids
- Augmentation des articulations pour une de chaque dans les à un total de 21.
- Programmation de mouvements seuls et déroulements pouvant se faire dans un fichier mémorisé.
- Commande des articulations et des déroulements de mouvements par un PC habituel au moyen du cordon d'interface RS232.
- Détermination des réactions avec une chute du robot.
- 4 Auto-routines des déroulements de mouvements préalablement fixés.
- Programmation directe du robot par un fichier d'initialisation.

### Puissant Robot Controller-Board

Ce Robot Controller Board d'avenir est le coeur pour toutes les hautes exigences.

Type	VS-H8PWM28V2
CPU	H8 20 MHz
Tension	5 V ... 10 V
Dimensions, env.	48,26 x 52,07 x 13 mm
Poids, env.	23 g

### Déroulements de mouvements pré-installés

Plus de 20 déroulements pré-installés éveillent immédiatement le robot à la vie.

#### Mouvements de base

Marche en avant  
Marche en arrière  
Marche de côté droite/gauche  
Tours à droite/gauche  
Révérence

#### Acrobatiques

Exercices de réchauffement  
Signes  
Balancements  
Applaudissements

#### Combat

Attaque  
Défense  
Demi-tour

#### *Légende des illustrations :*

Les illustrations montrent le robot monté et équipé.